

## ИНСТРУКЦИЯ ПО УСТАНОВКЕ

«Программное обеспечение для повышения надежности ручного управления БПЛА»

(ПО «Стрекоза»)

Москва, 2025



### Аннотация

Настоящий документ содержит данные по установке программного обеспечения (далее – ПО) «Стрекоза» на полетный контроллер.



# Содержание

1.	ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ	. 4
2.	УСТАНОВКА ПО НА ПОЛЕТНЫЙ КОНТРОЛЛЕР	. 5
3.	ЗАГРУЗКА ФАЙЛА КОНФИГУРАЦИИ	. 6



#### 1. ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

Настоящий документ относится к программному обеспечению, разработанному ООО «ИНТСИС» и внесенному в Единый реестр российских программ для электронных вычислительных машин и баз данных.

Программное обеспечение предназначено для повышения надежности ручного управления БПЛА.

ПО обеспечивает работу двухчастотной и одночастотной связи и передатчиков БПЛА и реализует возможность управления видеопередатчиком БПЛА во время полёта для улучшения помехоустойчивости.

ПО реализовывает ручное переключение на 8 альтернативных каналов видеосвязи при появлении помех на БПЛА.



## 2. УСТАНОВКА ПО НА ПОЛЕТНЫЙ КОНТРОЛЛЕР

1) Для проведения процесса программирования необходимо собрать рабочее место, состоящее из персонального компьютера (ноутбука) с установленной операционной системой Windows (не ниже версии 10) и USB кабеля Туре A (m) – Туре C (m).

2) USB кабель разъемом USB Туре А необходимо подключить к разъему USB персонального компьютера (ноутбука).

3) Далее необходимо установить на персональный компьютер (ноутбук):

программное обеспечение STM32CubeProgrammer версии 2.10 и
 выше (желательно версии 2.19, дистрибутив можно скачать по ссылке: <a href="https://www.st.com/en/development-tools/stm32cubeprog.html">https://www.st.com/en/development-tools/stm32cubeprog.html</a>);

– интерпретатор языка программирования Python (дистрибутив можно скачать по ссылке: <u>https://www.python.org/downloads/</u>).

3) Создать папку FCBoot на локальном диске С: и в созданную папку FCBoot переписать следующие файлы:

- файл прошивки "firmware.hex";

- файл конфигурации "dump.txt";

- python-файл "boot\_dump.py";

- python-файл "msp.py";

- bat-файл "run\_boot\_dump.bat".

**!!** ВАЖНО: В файле "run\_boot\_dump.bat" проверьте путь до интерпретатора языка программирования Python, в нём должен быть указан истинный путь.

4) Создать ярлык на рабочем столе для bat-файла "run boot dump.bat".



## 3. ЗАГРУЗКА ФАЙЛА КОНФИГУРАЦИИ

Для выполнения программирования полётного контроллера необходимо выполнить следующие действия:

1) Подключить USB кабель разъемом Туре-С к полётному контроллеру.

 Запустить процесс программирования, для этого необходимо щелкнуть два раза левой клавишей манипулятора типа «мышь» персонального компьютера (тачпада ноутбука) по ярлыку "run\_boot\_dump.bat". (см. Рисунок
 на рабочем столе операционной системы Windows персонального компьютера (ноутбука);



Рисунок 1 – Запуск программы программирования

Далее будет происходить процесс перевода полётного контроллера в режим ВООТ (см. Рисунок 2), после этого откроется окно терминала, в котором запустится программа программирования. (см. Рисунок 3).



#### Рисунок 2 – Окно перевода полётных контроллеров в режим ВООТ



```
DFU protocol: 1.1
Board
Device ID : 0x0413
Device name : STM32F405xx/F407xx/F415xx/F417xx
Flash size : 1 MBytes (default)
Device type : MCU
Revision ID : --
Device CPU : Cortex-M4
Memory Programming ...
Opening and parsing file: firmware.hex
          : firmware.hex
 File
 Size
              : 478.95 KB
 Address
             : 0x0800000
Erasing memory corresponding to segment 0:
Erasing internal memory sector 0
erasing sector 0000 @: 0x08000000 done
Erasing memory corresponding to segment 1:
Erasing internal memory sectors [2 7]
erasing sector 0002 @: 0x08008000 done
erasing sector 0003 0: 0x0800c000 done
erasing sector 0004 @: 0x08010000 done
erasing sector 0005 @: 0x08020000 done
erasing sector 0006 @: 0x08040000 done
erasing sector 0007 @: 0x08060000 done
Download in Progress:
                                                  40%
```

Рисунок 3 – Окно программы программирования

Приблизительно через 20-25 секунд появится сообщение (см. Рисунок 4) об успешном программировании (File download complete) и сообщении об успешном старте программы полётного контроллера (Start operation achieved successfully. Процесс программирования завершен и сигнализируется свечением одного красного светодиода на плате полётного контроллера.



Рисунок 4 – Окно программы после программирования



После завершения процесса программирования автоматически начнется загрузка файла параметров на полётный контроллер (см. Рисунок 5).

OTNPABKA: 23 0A OTBET: 0D 0A 45 6E 74 65 72 69 6E 67 20 43 4C 49 20 4D 6F 64 65 2C 20 74 79 70 65 20 27 65 78 69 74 27 20 74 6F 20 72 65 74 75 72 6E 2C 20 6F 72 20 27 68 65 6C 70 27 0D 0A 0D 0A 23 20 (Entering CLI Mode, type 'exit' to return, or 'help' #) OTNPABKA: 66 65 61 74 75 72 65 20 53 45 52 56 4F 5F 54 49 4C 54 0A OTRET: 0D 0A 45 6E 74 65 72 69 6E 67 20 43 4C 49 20 4D 6F 64 65 2C 20 74 79 70 65 20 27 65 78 69 74 27 20 74 6F 20 72 65 74 75 72 6E 2C 20 6F 72 20 27 68 65 6C 70 27 0D 0A 0D 0A 23 20 (Entering CLI Mode, type 'exit' to return, or 'help'

Рисунок 5 – Начало загрузки файла конфигурации

После завершения загрузки выйдет сообщение об успешной передаче (см. Рисунок 6), после чего необходимо нажать на любую клавишу клавиатуры персонального компьютера (ноутбука).



Рисунок 6 – Завершение загрузки файла конфигурации